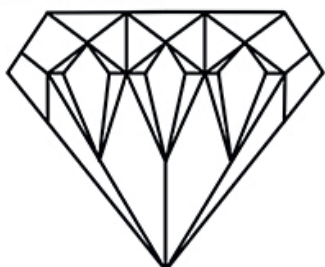




 **Tractel**



ENdurance
EN 13157

seria tirfor[®] TU[™]

Najlepsze rozwiązanie w zakresie podnoszenia,
ciągnięcia i pozycjonowania

seria tirfor® TU™

Najlepsze rozwiązanie w zakresie podnoszenia, ciągnięcia i pozycjonowania

Seria tirfor®TU™ to gama uniwersalnych, ręcznych wciągników linowych przeznaczonych do codziennego, intensywnego użytkowania w najbardziej ekstremalnych warunkach. Te wszechstronne i przenośne wciągniki mogą być używane do podnoszenia i ciągnięcia, jak również opuszczania, pozycjonowania, naprężania i zabezpieczania ładunków we wszystkich kierunkach.

Standardowo dostarczany jest teleskopowy uchwyt roboczy, dostosowany do obsługi przez jedną osobę oraz zapasowe kołki bezpieczeństwa dla ochrony przed przeciążeniem.

BEZPIECZEŃSTWO:

- Zabezpieczenie przeciążeniowe dla bezpiecznej i pewnej pracy

UŻYCIE:

- Pozycjonowanie ładunków z milimetrową dokładnością
- Łatwy i szybki montaż oraz obsługa

PARAMETRY TECHNICZNE:

- Udźwig (DOR): 800 kg do 3200 kg
- Nowe kody QR na tirfor® TU™

WYSOKA JAKOŚĆ:

- Seria TU™ W PEŁNI zgodna z normą EN13157

ERGONOMIA:

- Niska waga i łatwe przenoszenie – do stosowania w dowolnym miejscu

OPCJE:

- Dopuszczalne obciążenie robocze można zwiększyć poprzez zastosowanie zbloczy
- Kotwy gruntowe
- Wolnostojąca zwijarka



ENdurance
EN 13157
pełna zgodność z normą EN 13157

TU™ 8



TU™ 16



TU™ 32



PARAMETRY:

	TU™ 8	TU™ 16	TU™ 32
Dopuszczalne Obciążenie Robocze (kg)	800	1600	3200
Masa:			
Urządzenie (kg)	8.4	18	27
Teleskopowy uchwyt roboczy (kg)	1	2.4	2.4
Standardowo 20 m liny stalowej z osprzętem (kg)	6.1	13.1	26.6
Średnica liny (mm)	8.3	11.5	16.3
Masa całkowita wyposażenia standardowego (kg)	15.5	33.5	56
Wymiary:			
Długość (mm)	527	660	676
Długość z opcjonalnym hakiem (mm)	-	-	860
Wysokość (mm)	265	330	330
Szerokość (mm)	108	140	156
Uchwyt teleskopowy: wsunięty/wysunięty (mm)	395/620	680/1190	680/1190

Tractel Polska Sp. z o.o.
ul. Bysławska 82
Warszawa 04-993, POLSKA
Tel. +48 22 616 42 44
tractel.polska@tractel.com

Dystrybutor:

